

Cet algorithme est exécuté quand le kilobot est à l'état ATTENTE

Algorithme ATTENTE :

<p>Master Variables : id – message contenant un entier</p> <p><u>A la réception d'un message id</u> Si (id=1) alors ChangerEtat(POSITIONNEMENT) FinSi</p>	<p>Slave Variables : id – message contenant un entier</p> <p><u>A la réception d'un message id</u> Si (id=monID) alors ChangerEtat(POSITIONNEMENT) Sinon Si (id=1) alors Envoyer message avec id : 1 (transmettre le message) FinSi FinSi</p>
--	--